

PINZA PARALLELA SERIE CSSP

Pinza per robot
collaborativi





Pinza pneumatica Serie CSSP

L'**innovativa** pinza pneumatica Serie CSSP, ideale per la **robotica collaborativa**, ottimizza i processi industriali in applicazioni come il machine tending, il packaging di fine linea e l'assemblaggio.

Il suo design leggero e compatto permette di ridurre gli spazi e massimizzare il payload utile del robot, garantendo **flessibilità, sicurezza, facilità d'uso** ed **efficienza**.

CARATTERISTICHE TECNICHE

Forza max di chiusura
a 6 bar 94N (NC)

Forza max di apertura
a 6 bar 107 (NO)

Corsa a 6mm



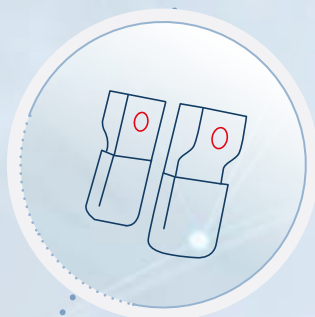
Sicurezza

- Conforme alla normativa ISO TS 15066.
- Mantenimento pezzo in assenza di aria con molla in chiusura o in apertura.



Plug&Play

- Valvole di controllo integrate.
- Connessione semplificata: un solo ingresso pneumatico e un'unica alimentazione elettrica.
- Interfaccia utente intuitiva integrata con il sistema di controllo del robot.



Flessibilità

- Dita standard o personalizzate.
- La pinza può essere alimentata e controllata direttamente dall'interfaccia presente sul polso del robot o tramite dispositivi esterni come Controller del robot, HMI o PLC.



Performance senza compromessi

- Design robusto, compatto e leggero.
- Affidabilità in ogni contesto operativo.
- Ripetibilità minore 0.02 mm.

Compatibile
con i principali
robot
collaborativi



Automation

A Camozzi Group Company

camozzi.com

Contatti

CamoZZi Automation S.p.A.

Società Unipersonale

SEDE LEGALE

Via R. Rubattino, 81
20134 Milano
Italia

SEDE OPERATIVA

Via Eritrea, 20/I
25126 Brescia
Italia

Tel. +39 030 37921
marketing@camozzi.com

Assistenza Clienti

Tel. +39 030 3792790
service@camozzi.com

Segreteria Commerciale

Tel. +39 030 3792255
commerciale@camozzi.com